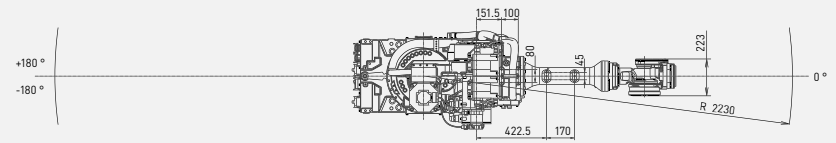
R-1000*i*A/130F

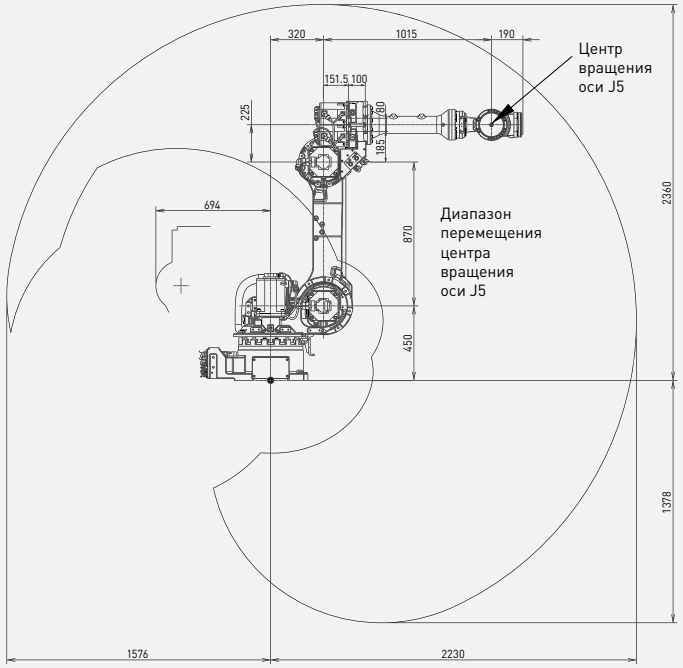
Максимальная нагрузка на кисть: **130 кг**

Досягаемость: **2230 мм**

Управляемых осей	Повторяемость (мм)	Вес (кг)	Угол поворота (°)						Максимальная скорость (°/s)						Момент силы J4 (Нм) / Момент инерции (кгм)	Момент силы J5 (Нм) / Момент инерции (кгм)	Момент силы J6 (Нм) / Момент инерции (кгм)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
6	± 0.03*	675	360	245	360	720	250	720	130	110	120	170	170	250	800/71	800/71	360/38

Рабочий диапазон





Робот	**R-1000*i*A/130F**
Полощадь установки [мм]	605 X 450
Монтаж напольный	●
Монтаж в потолочном положении	●
Монтаж под углом	-

Контроллер	**R-30*i*B Plus**
Шкаф Open Air	-
Шкаф Mate	○
Шкаф типа A	●
Шкаф типа B	○
Пульт управления *i*Pendant	●
Электрические подключения	
Напряжение 50/60 Гц, 3 фазы [В]	380-575
Напряжение 50/60 Гц, 1 фазы [В]	-
Среднее потребление энергии [кВт]	3
Встроенные коммуникации	
Интегрированные Вх./Вых. цифровые сигналы в локтевом суставе	8/8
Интегрированная пневмомагестраль	2
Условия эксплуатации	
Уровень акустического шума [dB]	< 70
Рабочая температура окружающей среды [°C]	0-45
Класс IP защиты	
Корпус стандартный/опциональный	IP54/IP56
Запястье и рука J3 стандартный/опциональный	IP67

● стандартно ○ по запросу - недоступно ( ) с аппаратным и/или программным обеспечением *По стандарту ISO9283

Мы оставляем за собой право вносить технические изменения без предварительного уведомления. Все права защищены. ©2019 FANUC Europe Corporation