



● technical parameter

关节	动作角度 [°]	最大转速 [°/sec.]	手腕允许轴 负荷扭矩 [Nm]	允许最大 惯性力矩 [kg.m ²]	自由度	6
J1	±170°	250	-	-	最大负载[kg]	7
J2	+ 135/- 60	250	-	-	重复定位精度[mm]	±0.03
J3	+ 170/- 40	250	-	-	最大工作半径[mm]	700
J4	±180°	185	12	0.3	工作温度[°C]	0ta+45
J5	±100°	245	12	0.3	工作湿度[%]	20-80
J6	±360°	600	7	0.1	本体重量[kg]	49
-	-	-	-	-	总功率[KVA]	2.2